

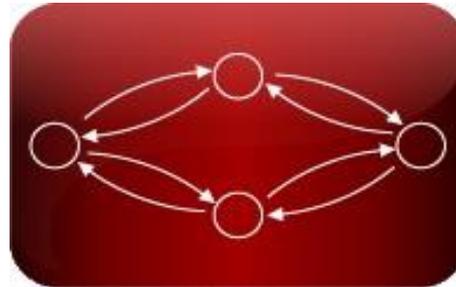


Université 20 août 1955-Skikda

Faculté de Technologie

Les Chaînes de Markov (Graphes de Markov) traitées à l'aide du Logiciel : **Grif**

GRIF : Grafique interactif et calculs de fiabilité) - Module : **Markov**



I. Introduction



II. Construction du graphe

III. Exploitation quantitative

IV. Présentation du logiciel Grif (Graphes de Markov)

Caractéristiques majeures

- ❑ *Modèle comportemental*, graphique, cyclique.
- ❑ Modèle *états-transitions*.
- ❑ Prise en compte du *temps* (évolution, aspect dynamique).

- ❑ Modélisation des systèmes à **composants réparables ou non**.
- ❑ Calcul « exact » de la **fiabilité** $R_s(t)$ et de la **disponibilité** $A_s(t)$ des **systèmes réparables**.
- ❑ Calcul des **indicateurs classiques** de la SdF :

MTTF, MUT, MDT, MTBF

I. Introduction

II. Construction du graphe



III. Exploitation quantitative

IV. Présentation du logiciel JaGrif (module Graphes de Markov)

Etapas

- La **construction du graphe de Markov**, relatif à un système constitué d'un **ensemble de composants**, s'effectue comme suit :
 - ✓ Définition des différents **états possibles** de chaque **composant**.
 - ✓ Recensement de **toutes les transitions possibles** entre ces différents états et l'identification de toutes les **causes** de ces transitions. Les causes des transitions sont généralement des **défaillances** des composants ou la **réparation** de composants : **combinaison** des états de ses constituants.

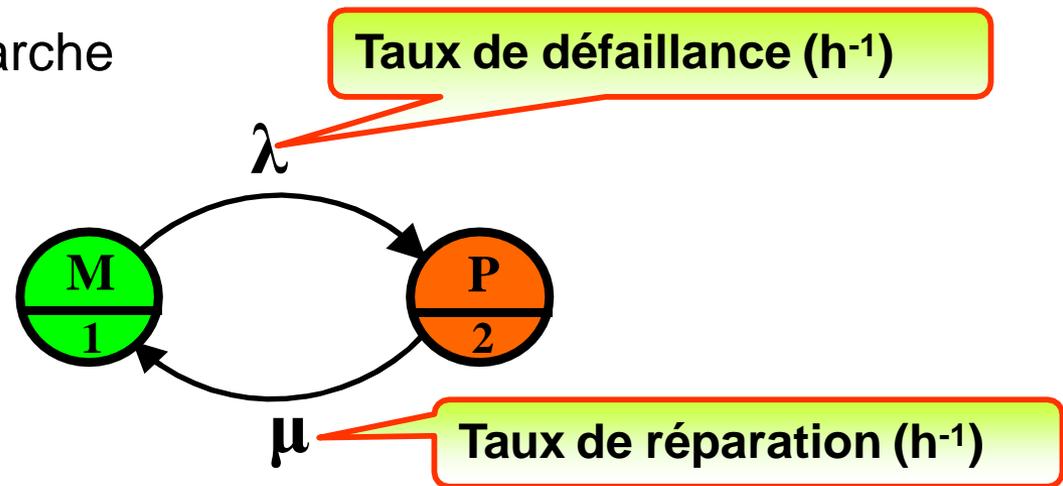
Etapes

- ✓ Construction du graphe de Markov proprement dit :
 - représentation de chacun des **états** par un **cercle**,
 - représentation des **transitions** entre les états par des **flèches** : chaque transition symbolise la façon dont le système saute (**évolue**) d'un état (**état de départ E_i**) vers un autre (**état d'arrivée E_j**). Le paramétrage de ces transitions (taux de transition $\lambda_{i,j}$) exprime les chances que chacune d'elles soit réellement empruntée au cours de la vie du système.
- ✓ **Agrégation du graphe** : Il est **très utile de réduire** (lorsque ceci est possible) **la taille** du graphe. Cela consiste à repérer les états ayant des caractéristiques identiques (même probabilité d'y arriver, même probabilité d'en sortir et de les agréger en **macroétats**).

- ✓ Pour établir un graphe d'état d'un système, il faut prendre en considération :
 - Le nombre de composants qui constituent le système ;
 - La structure du système ;
 - Le nombre de réparateur ;
 - La politique de maintenance.

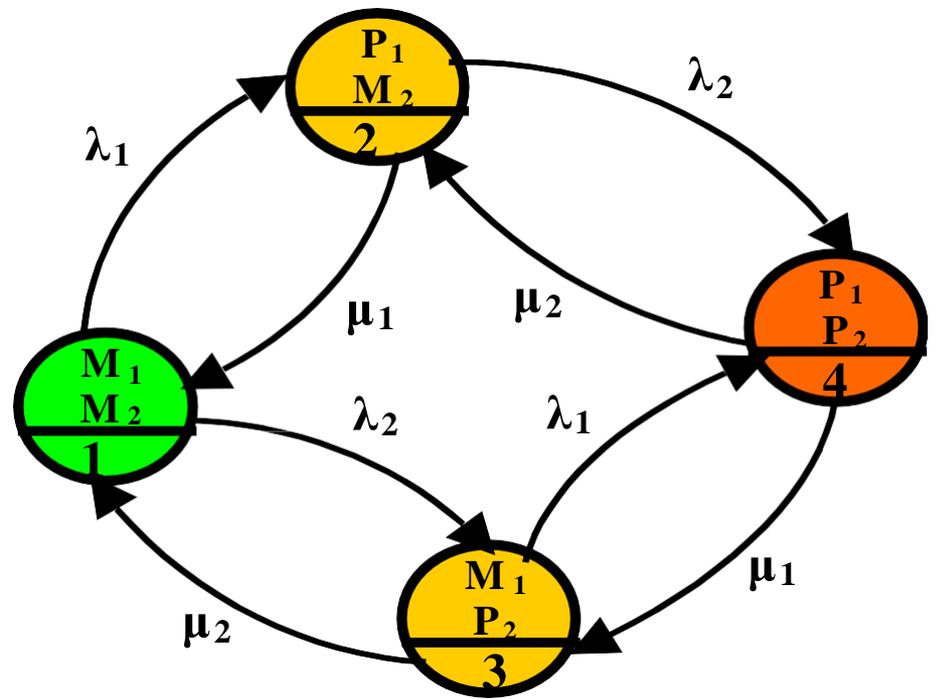
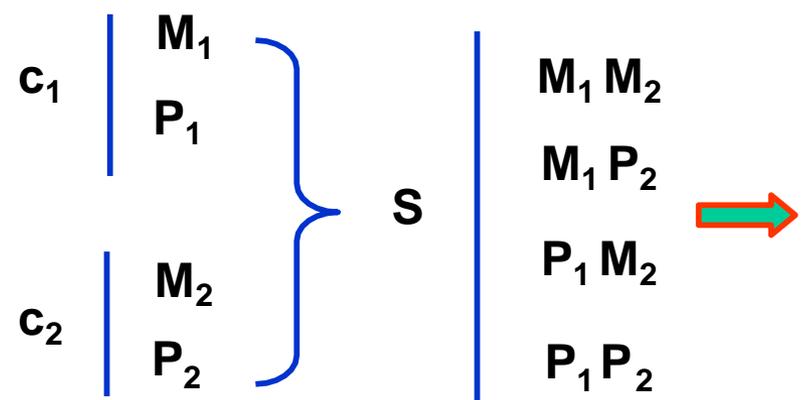
Exemples de Graphes de Markov : Architectures 1oo1 et 1oo2

❑ **1oo1.** Il existe deux états : **M**arche (état 1) et **P**anne (état 2).

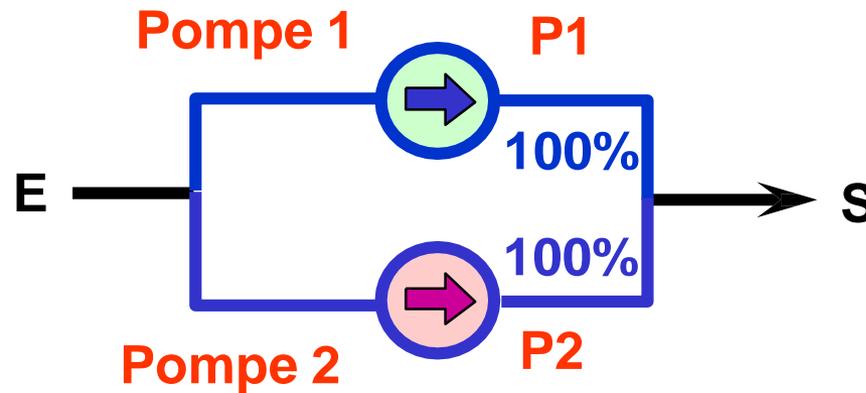


❑ **1oo2 :**

- Constituée de deux composants c_1 (λ_1, μ_1) et c_2 (λ_2, μ_2).
- Les deux composants fonctionnent en **redondance active**.
- 2 réparateurs sont disponibles.



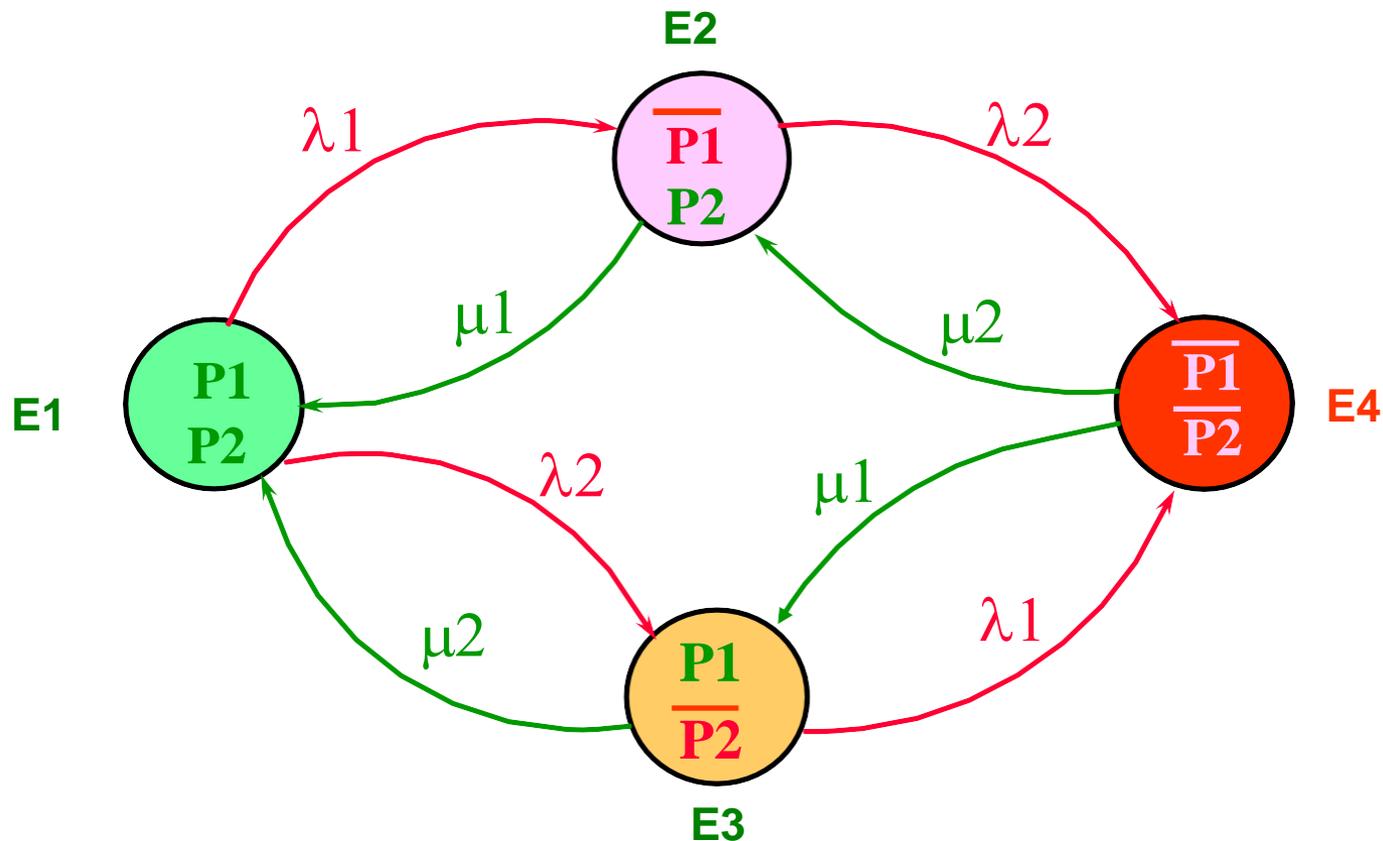
Exemples de Graphes de Markov : Circuit de pompage (exemple)



- **Configuration 1** : 2 réparateurs disponibles (P1 et P2 sont indépendantes).
- **Configuration 2** : 1 seul réparateur disponible, P2 est prioritaire pour la réparation.
- **Configuration 3** : 2 réparateurs disponibles, pas de réparation possible lorsque les deux pompes sont simultanément en panne (**Calcul de fiabilité**).

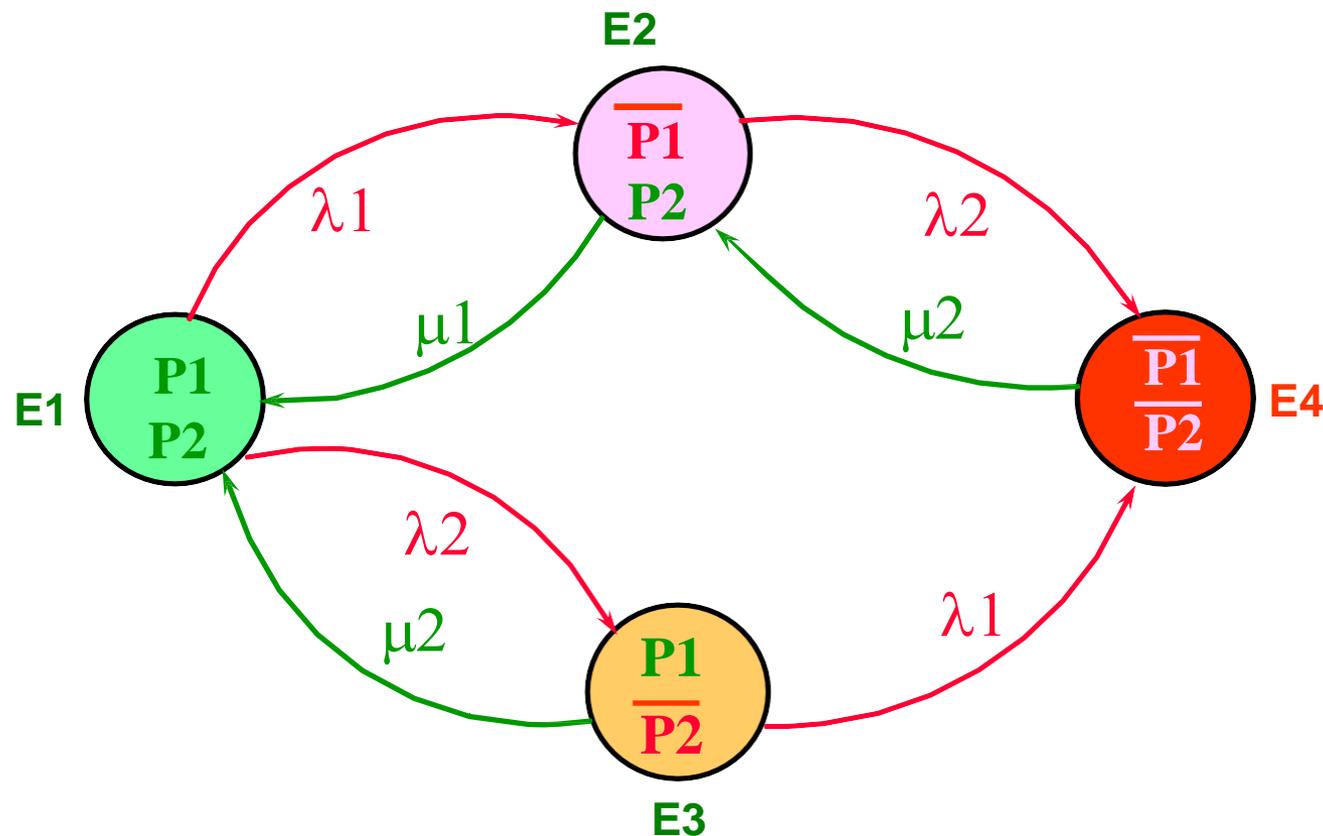
Exemples de Graphes de Markov : **Circuit de pompage – Configuration 1**

- **Configuration 1**: 2 réparateurs disponibles (P1 et P2 sont indépendantes).



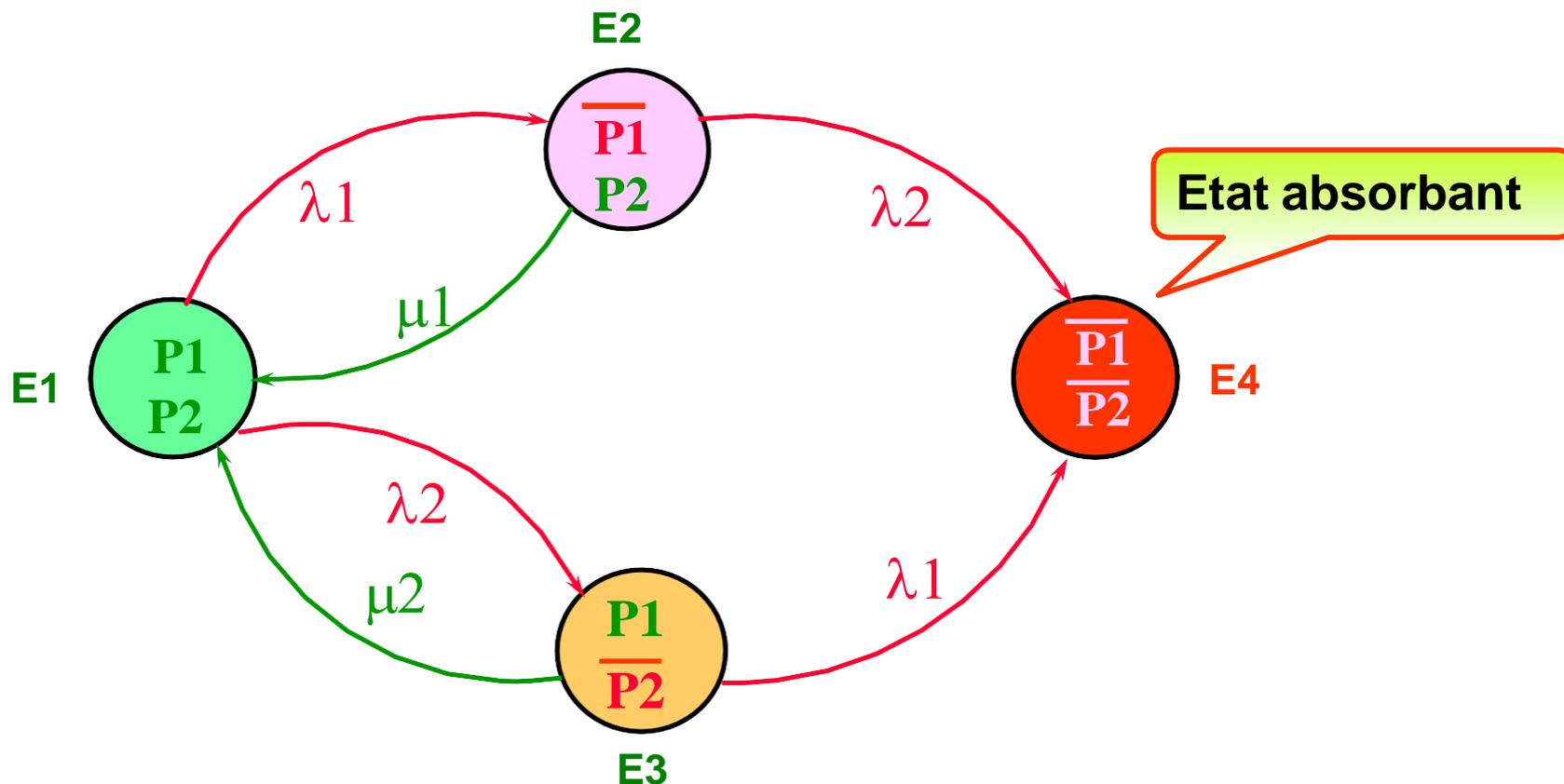
Exemples de Graphes de Markov : Circuit de pompage – Configuration 2

- **Configuration 2** : 1 seul réparateur disponible, P2 est prioritaire pour la réparation.



Exemples de Graphes de Markov : **Circuit de pompage – Configuration 4**

- **Configuration 3** : 2 réparateurs disponibles, pas de réparation possible lorsque les deux pompes sont simultanément en panne (**Calcul de fiabilité**).



I. Introduction

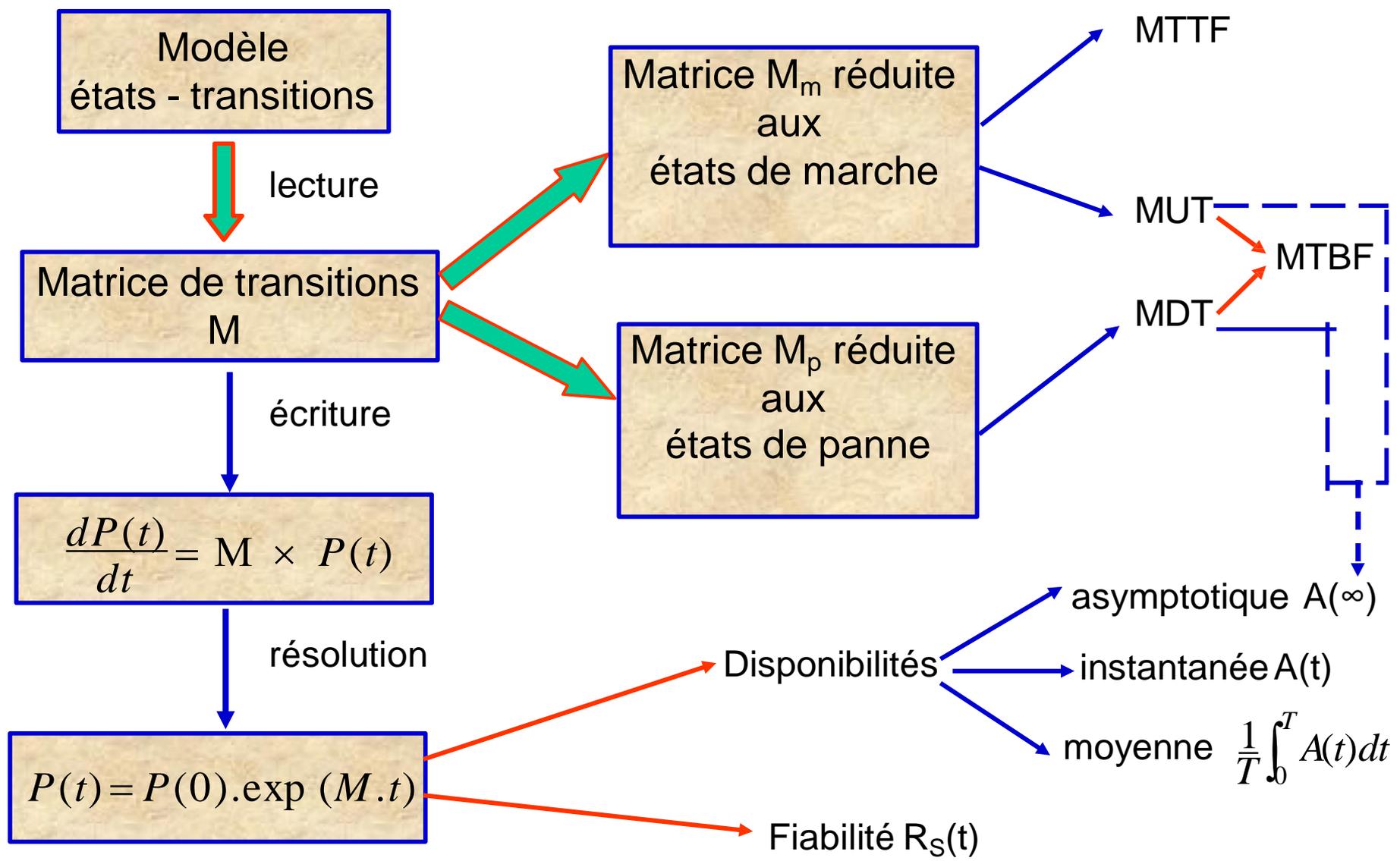
II. Construction du graphe

III. Exploitation quantitative



IV. Présentation du logiciel JaGrif (module Graphes de Markov)

Résumé



Formule de base

□ La **formule de départ** des **processus de Markov** consiste à établir la probabilité $P_i(t + dt)$ d'être dans l'état i à l'instant $t + dt$ en fonction des probabilités $P_k(t)$ des différents états (k) à l'instant t . Cette probabilité se divise en deux parties complémentaires :

1. on **arrive** dans l'état i entre t et $t + dt$;
2. on **est** dans l'état i à l'instant t et on **n'en sort pas** entre t et $t + dt$.

$$P_i(t + dt) = \sum_{k \neq i} P_k(t) \lambda_{ki} dt + P_i(t) \left(1 - \sum_{k \neq i} \lambda_{ik} dt \right)$$

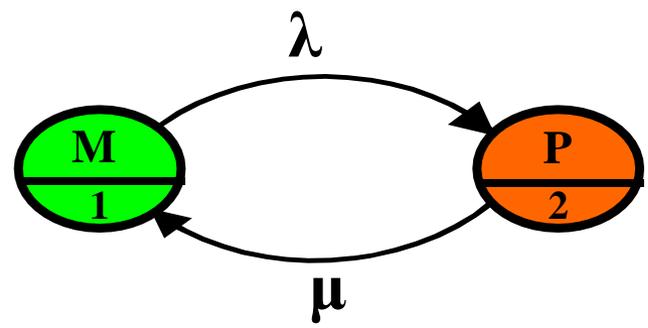
**Formule de base
des processus
markoviens
homogènes**

$$\frac{dP(t)}{dt} = M \times P(t)$$

**Système d'équations
différentielles
homogènes à
coefficients constants.**

M : Matrice des transitions

**Chaque état fait l'objet
d'une équation similaire**



$$\begin{cases} P_1(t+dt) = P_1(t) \cdot (1 - \lambda dt) + P_2(t) \cdot \mu dt \\ P_2(t+dt) = P_1(t) \cdot \lambda dt + P_2(t) \cdot (1 - \mu dt) \end{cases}$$



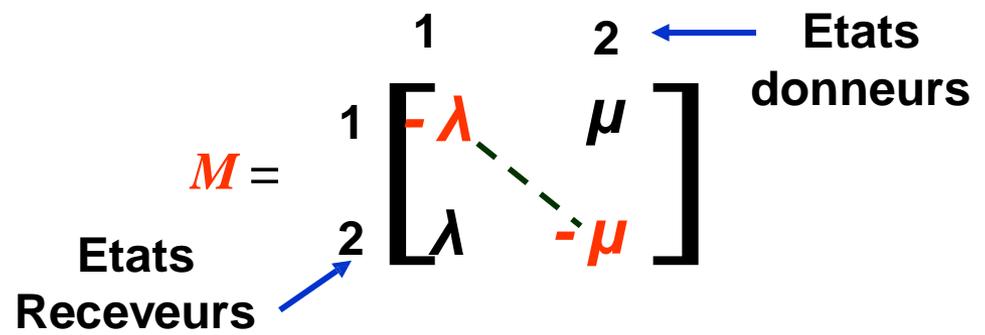
$$\begin{cases} \frac{P_1(t+dt) - P_1(t)}{dt} = -P_1(t) \cdot \lambda + P_2(t) \cdot \mu = \frac{dP_1(t)}{dt} = \dot{P}_1(t) \\ \frac{P_2(t+dt) - P_2(t)}{dt} = P_1(t) \cdot \lambda - P_2(t) \cdot \mu = \frac{dP_2(t)}{dt} = \dot{P}_2(t) \end{cases}$$



$$\begin{bmatrix} \dot{P}_1 \\ \dot{P}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\lambda & \mu \\ \lambda & -\mu \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} P_1 \\ P_2 \end{bmatrix}$$

- Une *matrice carrée* dont l'ordre est égal au nombre d'états du système.
- La *somme de chaque colonne est nulle* (*matrice singulière*).

Remarque : *M* peut être directement obtenue à partir du graphe de la manière suivante :



Evaluation de la disponibilité

□ **Disponibilité instantanée $A(t)$** : *aptitude* d'un système à **fonctionner** à un **instant précis t** . Elle est mesurée par la somme des probabilités relatives aux états de bon fonctionnement (EM : états de marche).

$$A(t) = \sum_{i \in EM} P_i(t)$$

$P_i(t)$ = probabilité d'être dans l'état E_i à l'instant t .

□ **Disponibilité moyenne A_{moy}** : *moyenne* de la disponibilité instantanée **$A(t)$** sur l'intervalle **$[t_1, t_2]$** . Elle exprime donc le pourcentage du temps moyen de bon fonctionnement sur $[t_1, t_2]$.

$$A_{\text{moy}} = \frac{1}{t_2 - t_1} \int_{t_1}^{t_2} A(t) dt$$

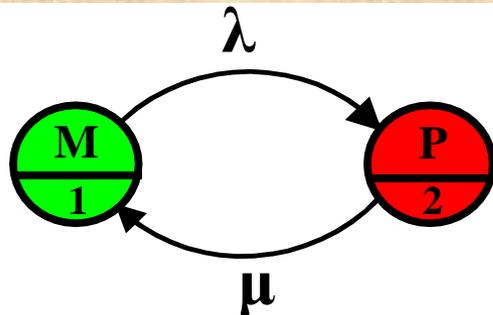
□ **Disponibilité limite $A(\infty)$** : *valeur limite* de **$A(t)$** quand **t** tend vers *l'infini* (*disponibilité asymptotique*).

$$A(\infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} A(t)$$

▪ **Remarque** : en régime stationnaire, les **$P_i(\infty)$** deviennent constantes. Donc **$dP_i(\infty) = 0$** .

Evaluation de la disponibilité : architecture 1oo1

Méthodes de résolution



$$\begin{bmatrix} \dot{P}_1 \\ \dot{P}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\lambda & \mu \\ \lambda & -\mu \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} P_1 \\ P_2 \end{bmatrix}$$

$$P_1(t) + P_2(t) = 1$$

- Transformées de Laplace
- Spectrale (valeurs et vecteurs propres)
- Développement en série de l'exponentielle de matrice
- Exponentiation indirecte
- Uniformisation
- Runge-Kutta
- Euler, ...

$$P_1(t) = A(t) = \frac{\mu}{\lambda + \mu} - \frac{\mu(1 - A(0)) - \lambda A(0)}{\lambda + \mu} e^{-(\lambda + \mu)t}$$

- Composant disponible à $t = 0$ ($P_1(0) = 1$) :

$$A(t) = \frac{\mu}{\lambda + \mu} + \frac{\lambda}{\lambda + \mu} e^{-(\lambda + \mu)t}$$

- Composant indisponible à $t = 0$ ($P_1(0) = 0$) :

$$A(t) = \frac{\mu}{\lambda + \mu} [1 - e^{-(\lambda + \mu)t}]$$

- **Remarque** : dans les deux cas :

$$A(\infty) = \frac{\mu}{\mu + \lambda}$$

$A(\infty)$ ne dépend pas de l'état initial